

Proposition de correction A.T.S. 2006

1.1) P.F.D. projeté sur \vec{e}_x : $m\ddot{x} = -kx$

1.2) $x(t) = a\cos(\omega_0 t)$

1.3) $E_m = \frac{1}{2}m\dot{x}^2 + \frac{1}{2}kx^2 = \frac{1}{2}ka^2$

1.4) Sur une période $\langle E_p(t) \rangle = \frac{1}{2}k \langle x^2 \rangle = \frac{1}{2}ka^2 \langle \cos^2(\omega_0 t) \rangle = \frac{1}{4}ka^2$
 et $\langle E_c(t) \rangle = \frac{1}{2}m \langle \dot{x}^2 \rangle = \frac{1}{2}m\omega_0^2 a^2 \langle \sin^2(\omega_0 t) \rangle = \frac{1}{4}m\omega_0^2 a^2$, on a donc égalité car $m\omega_0^2 = k$.

1.5) Maintenant $m\ddot{x} = -\alpha\dot{x} - kx$ ou $\ddot{x} + 2\lambda\dot{x} + \omega_0^2 x = 0$.

1.6) Le polynôme caractéristique à un discriminant négatif car $\lambda \ll \omega_0$ d'où

$$x(t) = e^{-\lambda t} (A \cos(\sqrt{\omega_0^2 - \lambda^2} t) + B \sin(\sqrt{\omega_0^2 - \lambda^2} t))$$

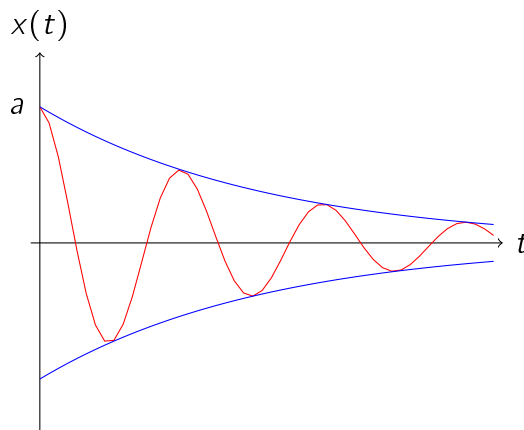
. À l'ordre 1 en $\frac{\lambda}{\omega_0}$ on a :

$$x(t) \simeq e^{-\lambda t} (A \cos(\omega_0 t) + B \sin(\omega_0 t))$$

On a comme conditions initiales : $x(t=0) = a$ et $\dot{x}(t=0) = 0$ d'où on tire $A = a$ et $B = \frac{\lambda a}{\omega_0} \simeq 0$ à l'ordre 0 en $\frac{\lambda}{\omega_0}$. Soit finalement

$$x(t) = e^{-\lambda t} a \cos(\omega_0 t).$$

1.7)



1.8) On a :

$$\begin{aligned} \langle E_m \rangle &= \langle E_c \rangle + \langle E_p \rangle \\ &= \frac{1}{2}m \langle \dot{x}^2 \rangle + \frac{1}{2}k \langle x^2 \rangle \\ &= \frac{1}{2}m\omega_0^2 a^2 \langle \sin^2(\omega_0 t) \rangle + \frac{1}{2}ka^2 \langle \cos^2(\omega_0 t) \rangle \\ &= \frac{1}{2}ka^2 e^{-t/\tau}, \end{aligned}$$

avec $\tau = \frac{1}{2\lambda}$.

2.1) Loi de Lenz-Faraday : $e = -\frac{d\phi}{dt} = -Bvl$.

2.2) La force de Laplace :

$$\begin{aligned}\vec{F} &= \int_{\text{barre}} i \vec{dl} \wedge \vec{B} \\ &= \int_{\text{barre}} i dy \vec{e}_y \wedge B \vec{e}_z \\ &= i l B\end{aligned}$$

2.3) On a donc $e = Ri$

2.4) Sur \vec{e}_x , $m\ddot{x} = i l B$.

2.5) On en déduit $m \frac{dv}{dt} = \frac{e l B}{R} = -\frac{B^2 l^2}{R} v$ soit finalement

$$\frac{dv}{dt} + \frac{v}{\tau} = 0$$

avec $\tau = \frac{mR}{B^2 l^2}$.

2.6) Résolution : $v(t) = Ae^{-t/\tau} = v_0 e^{-t/\tau}$.

2.7) On a $ei = -Bvli = Ri^2$ et $m \frac{dv}{dt} v = i l B v$, on constate que la puissance de la force de Laplace $\mathcal{P}_L = i l B v$ est l'opposée de la puissance de la f.e.m. $\mathcal{P}_e = -i l B v$ soit $\mathcal{P}_L + \mathcal{P}_e = 0$.

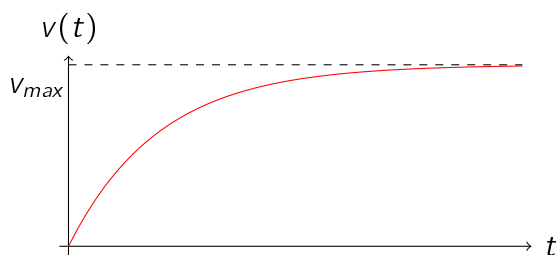
2.8) De la question précédente on tire aussi $\frac{d}{dt}(\frac{1}{2} m v^2) = -R i^2$. L'énergie cinétique est dissipée en effet Joule par la résistance.

2.9) Équation électrique : $E + e = Ri$, équation mécanique : $m\ddot{x} = i l B$.

2.10) $m \frac{dv}{dt} = \frac{(e+E)lB}{R} = -\frac{B^2 l^2}{R} v + \frac{E l B}{R}$ soit finalement

$$\frac{dv}{dt} + \frac{v}{\tau} = \frac{E l B}{m R}$$

2.11)



2.12) On résout l'équation différentielle sur $v(t)$, on obtient avec $v(t=0) = 0$:

$$v(t) = \frac{E}{Bl} (1 - \exp(-t/\tau)).$$

On a alors

$$\begin{aligned}i(t) &= \frac{E}{R} - \frac{Blv(t)}{R} \\ &= \frac{E}{R} \exp(-t/\tau)\end{aligned}$$

2.13) De façon analogue à la question 2.8) on obtient

$$Ei = Ri^2 + \frac{d}{dt} \left(\frac{1}{2} mv^2 \right)$$

. La puissance fournie par le générateur est d'une part transformée en énergie cinétique et d'autre part dissipée en effet Joule par la résistance.

3.1) Équation électrique : $e = Ri = -Blv$, équation mécanique $m\ddot{x} = -kx + iIB$, en les combinant on obtient $m\ddot{x} = -kx - \frac{l^2 B^2 \dot{x}}{R}$ qu'on peut écrire :

$$\ddot{x} + \frac{\dot{x}}{\tau} + \omega_0^2 x = 0.$$

3.2) Avec $\omega_0 \tau \ll 1$ on est ramené à une équation analogue à la question 1.1) en remplaçant 2λ par $\frac{1}{\tau}$ avec les mêmes approximations on obtient :

$$x(t) = \exp\left(-\frac{t}{2\tau}\right) a \cos(\omega_0 t).$$

3.3) Comme 1.7)

3.4) On a comme bilan de puissance :

$$0 = Ri^2 + \frac{d}{dt} \left(\frac{1}{2} m\dot{x}^2 + \frac{1}{2} kx^2 \right).$$

En intégrant cette équation entre $t = 0$ et $t \rightarrow \infty$ sachant que $x(t = 0) = a$, $x(t \rightarrow \infty) = 0$, $\dot{x}(t = 0) = 0$ et $\dot{x}(t \rightarrow \infty) = 0$, on obtient :

$$\int_{t=0}^{\infty} Ri^2 dt = \frac{1}{2} ka^2.$$

L'énergie mécanique initiale a donc été intégralement dissipée dans la résistance.

4.1) Équation électrique : $e = Ri = -Bl(\dot{x}_2 - \dot{x}_1)$.

4.2) P.F.D. sur chaque barre :

$$m\ddot{x}_1 = -kx_1 - iBl, \quad m\ddot{x}_2 = -kx_2 + iBl.$$

4.3) On en déduit :

$$\ddot{x}_1 + \omega_0^2 x_1 - \frac{1}{\tau}(\dot{x}_2 - \dot{x}_1) = 0, \quad \ddot{x}_2 + \omega_0^2 x_2 + \frac{1}{\tau}(\dot{x}_2 - \dot{x}_1) = 0.$$

4.4)

$$\ddot{X} + \omega_0^2 X = 0, \quad \ddot{Y} + \omega_0^2 Y + \frac{2}{\tau} \dot{Y} = 0.$$

4.5) Y se comporte comme un oscillateur avec frottements fluides, nécessairement $\lim_{t \rightarrow \infty} Y = 0$. Au bout d'un temps très long, on a donc les deux barres qui ont des mouvements synchronisés, la distance entre ces barres restant constante (N.B. Attention $x_1 \rightarrow x_2$, mais ces deux abscisses ne sont pas repérées par rapport à la même origine).

Pour $t \rightarrow \infty$ on a $x_1 \simeq x_2$. On résout $\ddot{X} + \omega_0^2 X = 0$, pour obtenir $X(t) = a \cos(\omega_0 t) \simeq 2x_1 \simeq 2x_2$, soit finalement

$$x_1 \simeq x_2 \simeq \frac{a}{2} \cos(\omega_0 t).$$

Les deux barres oscillent en phase.

On constate que $i \rightarrow 0$ en effet avec $x_1 \simeq x_2$, il n'y a plus d'induction.

5.1) Avec une charge surfacique σ uniforme, $\sigma = \frac{Q}{\pi a^2}$.

5.2) Résultat de cours : $\vec{E} = \frac{\sigma}{\epsilon_0} \vec{u}_z$ entre les armatures.

5.3) En stationnaire $\int_1^2 \vec{E} \cdot dz \vec{u}_z = V_1 - V_2 = U$ d'où $U = \frac{\sigma e}{\epsilon_0}$

5.4) Par définition $C = Q/U$. Ici $C = \frac{\epsilon_0 e}{S}$.

5.5) Par définition $W_p = \frac{1}{2}(QV_1 + (-Q)V_2) = \frac{1}{2}QU = \frac{1}{2}\epsilon_0 S e E^2$ avec les questions précédentes.

On doit avoir $W_p = \iiint u_e d^3V = u_e S e$, d'où par identification $u_e = \frac{\epsilon_0 E^2}{2}$ comme attendu.

6.1) Par la loi des mailles : $U_0 = Ri(t) + \frac{Q(t)}{C}$. Comme $i(t) = \frac{dQ}{dt}$, on peut mettre l'équation sous forme canonique :

$$\frac{dQ}{dt} + \frac{Q}{\tau} = \frac{U_0 C}{\tau}$$

6.2) $Q(t) = CU_0(1 - \exp(-t/\tau))$. τ est un temps.

6.3) On a $i(t) = \frac{CU_0}{\tau} \exp(-t/\tau)$.

$$W_1 = \int_{t=0}^{t \rightarrow \infty} U_0 i(t) dt = CU_0^2$$

$$W_2 = \frac{1}{2} CU_0^2$$

$$W_3 = \int_{t=0}^{t \rightarrow \infty} Ri^2 dt = \frac{1}{2} CU_0^2$$

6.4) En s'aidant de la partie précédente

$$E(t) = \frac{U(t)}{e} = \frac{Q(t)}{Ce} = \frac{U_0}{e}(1 - \exp(-t/\tau)),$$

d'où $\sigma(t) = \epsilon_0 E(t) = \epsilon_0 \frac{U_0}{e}(1 - \exp(-t/\tau))$.

6.5) Entre les armatures $\vec{j} = \vec{0}$ d'où $r \vec{\text{rot}}(\vec{B}) = \mu_0 \vec{j}_D$ avec

$$\vec{j}_D = \epsilon_0 \frac{U_0}{e\tau} \exp(-t/\tau) \vec{u}_z.$$

6.6) On intègre l'équation de Maxwell-Ampère sur une surface quelconque S :

$$\iint_S r \vec{\text{rot}}(\vec{B}) \cdot d^2S = \oint_C \vec{B} \cdot d\vec{l} = \mu_0 \iint_S \vec{j}_D \cdot d^2S.$$

Théorème d'Ampère généralisé.

6.7) Pour un point M quelconque, le plan contenant l'axe (Oz) et M coupe le cylindre en deux et est un plan de symétrie des courants, le champ magnétique est donc normal au plan, il est donc orthoradial. La distribution est invariante en z et θ donc $\vec{B} = B(r) \vec{u}_\theta$.

6.8) Pour $r < a$, on applique le théorème d'Ampère sur un cercle d'axe (Oz) et de rayon r orienté dans le même sens que \vec{u}_θ . On obtient $B(r)2\pi r = \mu_0 \iint_{\text{disque}} \vec{j} \cdot d^2S = \mu_0 j \pi r^2$. Finalement

$$\vec{B} = \mu_0 \frac{j \pi r}{2} \vec{u}_\theta.$$

6.9) On remplace j de la question précédente par j_D calculée au 6.5) pour obtenir

$$\vec{B} = \frac{U_0 r}{2\tau e c^2} \exp(-t/\tau) \vec{u}_\theta.$$

6.10) $\vec{\Pi} = \frac{\vec{E} \wedge \vec{B}}{\mu_0}$.

6.11) On remplace avec le champ électrique calculé en 6.4) et le champ magnétique calculé en 6.9) pris en $r = a$ pour obtenir la formule demandée.

6.12) La puissance rayonnée vers l'extérieur vaut donc

$$\mathcal{P}_{ext} = \iint_{S_{lateral}} \vec{\Pi} \cdot d^2 S \vec{u}_r = \Pi 2\pi a e$$

où l'élément de surface est bien orienté vers l'extérieur, selon $+\vec{u}_r$. Ici :

$$\mathcal{P}_{ext} = \frac{\epsilon_0 U_0^2 \pi a^2}{e \tau} (e^{-2t/\tau} - e^{-t/\tau}).$$

6.13)

$$W_{entrant} = \int_{t=0}^{\infty} (-\mathcal{P}_{ext}) dt = \frac{\epsilon_0 \pi a^2 U_0^2}{2e} = \frac{C U_0^2}{2},$$

on retrouve la même énergie qu'en 6.3).

7.1)

$$E(t) = \frac{Q(t)}{C e} = \frac{Q_0 \cos(\omega_0 t)}{\epsilon_0 \pi a^2}.$$

7.2) Comme en 6.9) on calcule j_D puis on applique le théorème d'Ampère généralisé pour obtenir :

$$\vec{B} = -\frac{\mu_0 Q_0 \omega \sin(\omega t) r}{2\pi a^2} \vec{u}_\theta.$$

7.3) On a $u_{em} = u_e + u_m$ avec $u_e = \frac{\epsilon_0 E^2}{2}$ et $u_m = \frac{B^2}{2\mu_0}$.

7.4) Vu que $\langle \cos^2 \rangle = \langle \sin^2 \rangle = \frac{1}{2}$, on obtient en remplaçant

$$\frac{\langle u_m \rangle}{\langle u_e \rangle} = \frac{\omega^2 r^2}{4c^2}.$$

7.5) On en déduit que si $a/c \ll T$ alors $\frac{\langle u_m \rangle}{\langle u_e \rangle} \ll 1$ et donc $\langle u_{em} \rangle \simeq \langle u_e \rangle$.

Cela est vrai pour $f \ll \frac{c}{a} = 10^{10} \text{ Hz} = 10 \text{ GHz}$. Dans les montages usuels on ne dépasse pas le mégahertz, donc la condition est vérifiée. a/c représente la durée de parcours de la lumière du centre d'une plaque à une extrémité, c'est de même le temps caractéristique de propagation de l'information sur la plaque.