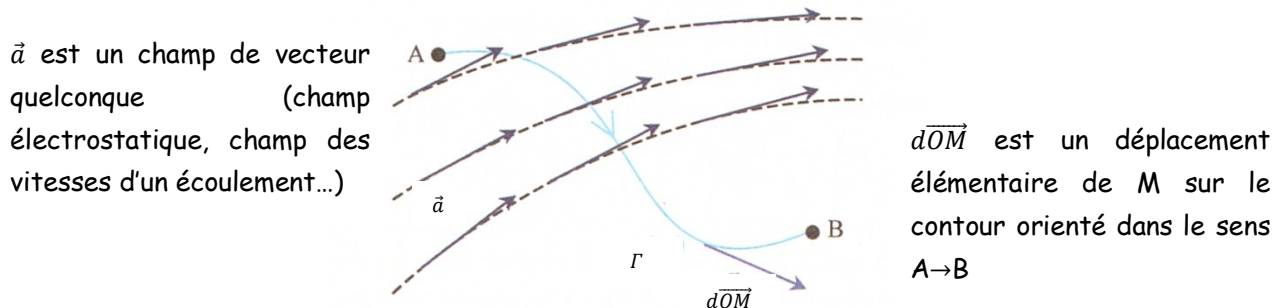


Document 1 : circulation d'un champ de vecteur \vec{a}

Pour caractériser un champ de vecteur \vec{a} , on apprécie sa tendance à circuler sur un contour Γ orienté d'un point A à un point B.



Il s'agit donc d'apprécier la quantité scalaire $\vec{a}(M) \cdot d\vec{OM}$ sur tout le contour Γ .

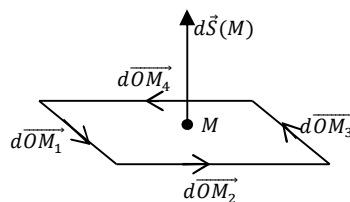
On définit la circulation C_{AB} sur un contour Γ orienté de A vers B d'un champ de vecteur \vec{a} par :

$$C_{AB} = \int_{\Gamma(A \rightarrow B)} \vec{a}(M) \cdot d\vec{OM}$$

Sur un contour fermé orienté, on notera : $C_{\Gamma} = \oint_{\Gamma} \vec{a}(M) \cdot d\vec{OM}$

Document 2 : L'opérateur rotationnel

Pour effectuer une analyse plus fine d'un champ $\vec{a}(M)$, nous serons amenés à effectuer un bilan de la circulation sur un contour élémentaire fermée (constitué d'éléments de longueur $d\vec{OM}_i$ tels que $\sum_i d\vec{OM}_i = \vec{0}$), orienté et centré sur M (et sur lequel repose une surface $dS(M)$ ouverte, quelconque associée à un élément vectoriel de surface orienté $d\vec{S}(M)$).



La circulation élémentaire $dC(M)$ associée est mesurée par $dC = \sum_i \vec{a}(M) \cdot d\vec{OM}_i = \overrightarrow{rot} \vec{a}(M) \cdot d\vec{S}(M)$.

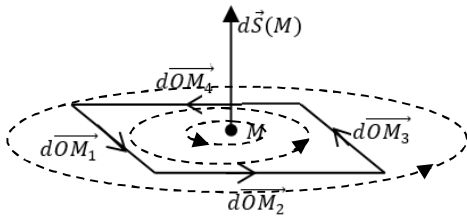
De manière globale, on écrit le théorème de Stokes : $\oint \vec{a} \cdot d\vec{OM} = \iint_S \overrightarrow{rot} \vec{a} \cdot d\vec{S}$

L'opérateur rotationnel est un vecteur, il possède donc trois propriétés :

Norme	Direction	Sens
Renseigne sur la circulation de \vec{a} sur le contour élémentaire fermé.	L'axe autour duquel éventuellement tourne	Donné par la règle du tire-bouchon

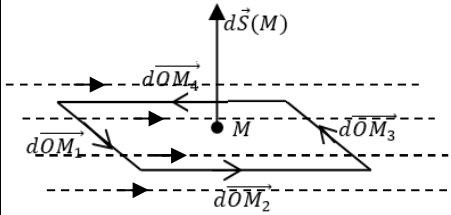
Si le champ présente au moins un contour pour lequel $\vec{a} \cdot d\vec{OM} \neq 0$, le champ est dit tourbillonnaire (au moins localement) : ce champ a tendance à tourner autour de M .

Topographie « typique » d'un champ à rotationnel non nul.



Si $dC = \sum_i \vec{a}(M) \cdot d\vec{OM}_i = 0$ pour tout M alors il n'y a aucune rotation locale du champ \vec{a} , ce champ est alors qualifié d'irrotationnel car $\vec{a} \cdot d\vec{OM} = \text{rota} \cdot d\vec{S} = 0$ implique $\text{rota} = \vec{0}$. Pour un tel champ, on ne peut donc observer de ligne de champ fermée.

Topographie « typique » d'un champ irrotationnel.



On démontre que l'opérateur rotationnel, noté $\text{rota}(\vec{a}(M))$ d'un champ vectoriel $\vec{a}(M)$ s'écrit :

En coordonnées cartésiennes	Coordonnées cylindriques
$\text{rota}(\vec{a}(M)) = \begin{pmatrix} \frac{\partial a_z}{\partial y} - \frac{\partial a_y}{\partial z} \\ \frac{\partial a_x}{\partial z} - \frac{\partial a_z}{\partial x} \\ \frac{\partial a_y}{\partial x} - \frac{\partial a_x}{\partial y} \end{pmatrix}$	$\text{rota}(\vec{a}(M)) = \begin{pmatrix} \frac{1}{r} \frac{\partial a_z}{\partial \theta} - \frac{\partial a_\theta}{\partial z} \\ \frac{\partial a_r}{\partial z} - \frac{\partial a_z}{\partial r} \\ \frac{1}{r} \frac{\partial r a_\theta}{\partial r} - \frac{1}{r} \frac{\partial a_r}{\partial \theta} \end{pmatrix}$

Exemples :

	Allure de quelques lignes de champ	Analyse qualitative du rotationnel à partir de $dC = \text{rota} \cdot d\vec{S}$	Valeur du rotationnel
Champ uniforme $\vec{a} = 2e_x$		On peut prévoir un bilan de circulation nulle	$\text{rota} = 0$ Pas de tourbillon local
Champ non uniforme : $\vec{a} = 2ye_x$		Circulation non nulle et le rotationnel est dirigé vers la feuille	$\text{rota} = -2e_z$ Écoulement localement tourbillonnaire
Champ orthoradial à symétrie cylindrique $\vec{a} = 2re_\theta$		Bilan non nul (les particules de fluide tournent sur elles-mêmes) et le rotationnel est dirigé vers le lecteur	$\text{rota} = 4e_z$ Écoulement localement tourbillonnaire
Vortex : $\vec{a} = \frac{2}{r}e_\theta$		On peut prévoir un bilan de circulation nulle (car le champ diminue mais le contour augmente...). Sauf autour de O , les particules de fluide tournent mais pas sur elles-mêmes (pas de tourbillon)	$\text{rota} = 0$ sauf en O , l'écoulement est à tourbillon localisé : circulation non nulle sur des courbes entourant l'axe Oz

Document 3 : Opérateur nabla

Il est fréquent de définir un opérateur, appelé nabla, pour les coordonnées cartésiennes :

$$\vec{\nabla} = \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x} \\ \frac{\partial}{\partial y} \\ \frac{\partial}{\partial z} \end{pmatrix}$$

Ainsi l'opérateur divergent s'écrit en coordonnées cartésiennes :

$$\text{div} \vec{a} = \vec{\nabla} \cdot \vec{a}$$

L'opérateur rotationnel peut s'écrire en coordonnées cartésiennes :

$$\overrightarrow{\text{rot}} \vec{a} = \vec{\nabla} \wedge \vec{a}$$

De même l'opérateur gradient peut se rencontrer sous la forme :

$$\overrightarrow{\text{grad}} f = \vec{\nabla} f$$

On peut alors remarquer que si $\overrightarrow{\text{rot}} \vec{a} = \vec{\nabla} \wedge \vec{a} = \vec{0}$ alors il existe, pour ce champ ne dépendant que de l'espace, une fonction scalaire f telle que $\vec{a} = \overrightarrow{\text{grad}} f = \vec{\nabla} f$ en effet, $\overrightarrow{\text{rot}} \vec{a} = \vec{\nabla} \wedge \vec{a} = \vec{\nabla} \wedge \vec{\nabla} f = \vec{0}$