



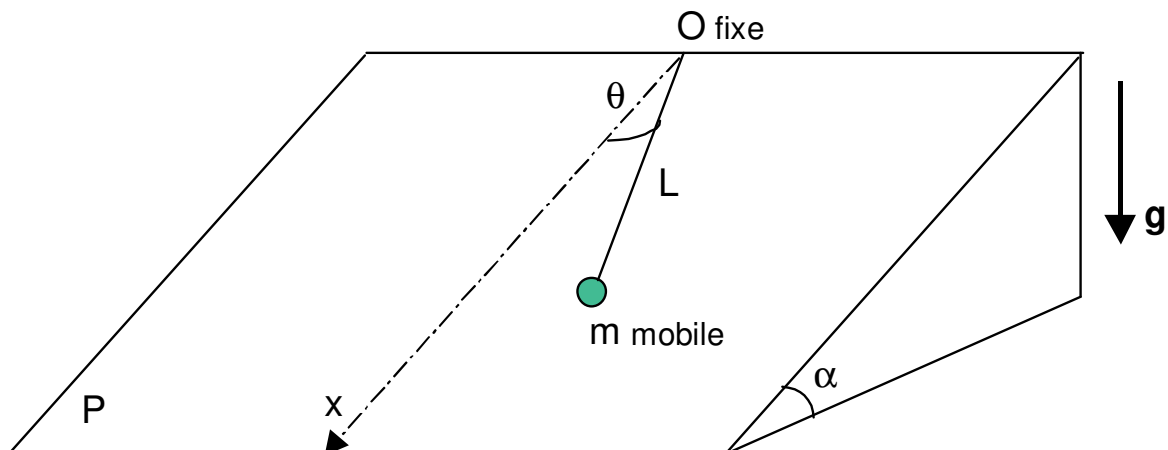
CONCOURS CENTRALE-SUPÉLEC

Mécanique

Un pendule simple est constitué d'un fil de longueur L dont une extrémité O est fixée sur un plan incliné P faisant un angle α avec l'horizontale. A l'autre extrémité du fil est fixée une masse m en contact sans frottement avec le plan incliné P .

Le fil est constamment tendu, et on repère la position du pendule par l'angle θ qu'il fait avec l'axe Ox , correspondant à la direction de plus grande pente du plan incliné. Les orientations sont telles que θ est positif sur la figure ci-dessous.

- Faire le bilan des forces qui agissent sur la masse m . Quelle propriété particulière vérifie son énergie mécanique E_m ? Exprimer E_m en fonction de m, g, L, α, θ .
- Etablir l'équation différentielle vérifiée par $\theta(t)$.
- Déterminer la période des oscillations dans le cas où θ reste très « petit ». Analyser les situations limites pour les valeurs extrêmes de α .





CONCOURS CENTRALE•SUPÉLEC

Corrigé

- a) $\vec{R} + \vec{T} + \vec{P}$, ce système est conservatif car la tension et la réaction du support (seules forces éventuellement non conservatives) ne travaillent pas.

La difficulté est de trouver la cote verticale du mobile, soit :

$$\overrightarrow{OM} \cdot \vec{u}_z = L \vec{u}_r \cdot \vec{u}_z = L \begin{pmatrix} \cos\theta \\ \sin\theta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \vec{u}_x \\ \vec{u}_y \end{pmatrix} \cdot \vec{u}_z = L \cos\theta \vec{u}_x \cdot \vec{u}_z = -L \cos\theta \sin\alpha$$

Et donc $E_m = \frac{1}{2} m (l\dot{\theta})^2 - mgL \sin\alpha \cos\theta$

- b) D'après le TEM : $\ddot{\theta} + \frac{g}{L} \sin\alpha \sin\theta = 0$

- c) Et donc pour des petits angles, on obtient ; $\ddot{\theta} + \frac{g}{L} \sin\alpha \theta = 0$

On retrouve le cas du pendule simple pour $\alpha = \frac{\pi}{2}$ et pas d'oscillation si le dispositif est horizontal